

(b) Beh: (x_n) C.F mit HP $x \Rightarrow x_n$ konvergent gegen x

Bew: C.F bedeutet: $\forall \varepsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} \forall n, m \geq N d(x_n, x_m) < \varepsilon$ (1)

x HP bedeutet: $\forall \varepsilon > 0$ unendlich viele Folgenglieder in $B_\varepsilon(x)$. (2)

Es sei nun $\varepsilon > 0$. Wähle nun N nach (1) so groß,

dass $d(x_n, x_m) < \frac{\varepsilon}{2} \quad \forall n, m \geq N$ gilt.

Wähle nun $M \geq N$ so, dass $x_M \in B_{\frac{\varepsilon}{2}}(x)$ nach (2).

Dann gilt:

$$d(x, x_n) \stackrel{\Delta\text{-Ungl.}}{\leq} d(x, x_M) + d(x_M, x_n) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

und zwar für alle $n \geq N \Rightarrow x_n \rightarrow x \quad \square$

(c) Drei Richtungen zeigen: (i) \Rightarrow (ii), (ii) \Rightarrow (iii), (iii) \Rightarrow (i).

(i) \Rightarrow (ii). Wir setzen $\bar{A} = X$ voraus, das bedeutet jeder Punkt $x \in X$ ist ein Berührungspunkt von A .

[x BP von $A \Leftrightarrow \forall$ Umg.^U von x gibt $U \cap A \neq \emptyset$]

Das heißt also insbesondere: Für alle $x \in X, \varepsilon > 0$ gilt

$$B_\varepsilon(x) \cap A \neq \emptyset \Rightarrow \text{(ii)} \quad \checkmark$$

(ii) \Rightarrow (iii) Wir nehmen nun an, dass für alle $x \in X, \varepsilon > 0$
 $B_\varepsilon(x) \cap A \neq \emptyset$. Also insbesondere für alle $n \in \mathbb{N}$:

$B_{\frac{1}{n}}(x) \cap A \neq \emptyset$. Wähle Folge $x_n \in B_{\frac{1}{n}}(x) \cap A$
aus. (abz. Auswahlaxiom).

Dann ist $(x_n) \subseteq A$ mit $\text{GW } x \in X$. \Rightarrow (iii) \checkmark

(iii) \Rightarrow (i)

Für ein $x \in X$ existiert eine Folge $(a_n) \subseteq A$ mit
 $a_n \rightarrow x \quad \left(\begin{array}{l} \forall \\ \varepsilon > 0 \end{array} \right) \left(\begin{array}{l} \exists \\ n \in \mathbb{N} \end{array} \right) \left(\begin{array}{l} \forall \\ n, n \geq N \end{array} \right) d(a_n, x) < \varepsilon$.

Dies bedeutet aber, dass für alle $\varepsilon > 0$:

$$B_\varepsilon(x) \cap A \neq \emptyset.$$

Da jede Umgebung U von x auch eine ε -Kugel enthalten muss (per definitionem von "Umgebung"), erhalten wir:

Für alle Umg. U von x gilt $U \cap A \neq \emptyset \Rightarrow$ (i) \square